

OPERACIÓN Y PROGRAMACIÓN DE HANDLING TOOL

RESUMEN DEL CURSO:



El curso cubre las tareas de un operador, técnico, ingeniero de equipos, líder de automatización o programador para resolver problemas en los programas de un robot FANUC utilizando las herramientas que brinda el paquete de software HandlingTool precargado en su controlador Fanuc. El curso cubre la operación del Robot combinado con las tareas requeridas para configurar la aplicación Handling Tool, ejecutar, corregir y configurar programas para producción.

Los procedimientos de seguridad recomendados por el fabricante están integrados en todos los ejercicios de capacitación.

El curso comprende clases con demostraciones y una serie de ejercicios de laboratorio diseñados para reforzar lo que el estudiante ha aprendido.

Además de los ejercicios de laboratorio, se realiza una prueba previa y una posterior para medir el dominio de los objetivos.

1.1 Objetivos

- Encender y mover el robot de forma segura.
- Ejecutar operaciones desde el teach pendant.
- Establecer la carga útil del robot.
- Realizar respaldos de archivos e imágenes.
- Guardar archivos individuales.
- Recuperar el sistema de fallos comunes y de errores de programación.
- Crear planos de User, Tool y Jog.
- Ejecutar operaciones de producción.
- Crear, modificar y ejecutar un programa de manejo de materiales.
- Editar programas.
- Monitorear, forzar y simular señales de entrada y salida.
- Crear programas usando instrucciones de ramificación.
- Programar instrucciones con registros de posición.

1.2 Prerrequisitos

Este curso le aportará el conocimiento necesario para realizar tareas de programación de robot, esta es la razón por la que no tiene prerrequisitos; aunque puede que sea más fácil si el estudiante tomó la clase de Operación del Robot previamente.

1.3 Contenido del curso

