

OPERACIÓN DEL ROBOT FANUC

RESUMEN DEL CURSO:



Este curso cubre las operaciones básicas de los robots FANUC que utilizan Teach Pendant como el punto de interfaz principal. Este curso busca ofrecer a los Operadores el conocimiento básico para interactuar con el robot. Cubre todo lo necesario para posteriormente profundizar en la programación de estos equipos para aplicaciones industriales.

1.1 Objetivos del curso

Al finalizar este curso el estudiante podrá realizar lo siguiente:

- Encender y mover el robot
- Comprender los distintos planos de trabajo
- Ejecutar operaciones de producción
- Modificar y ejecutar el programa desde el teach pendant
- Respalidar programas y archivos

Los procedimientos de seguridad recomendados están integrados en todos los ejercicios de capacitación.

El curso comprende clases con demostraciones y una serie de ejercicios de laboratorio diseñados para reforzar lo que el estudiante ha aprendido.

Además de los ejercicios de laboratorio, se aplica una prueba previa y una posterior para medir el dominio de los objetivos.

1.2 Objetivos

Los estudiantes que completen este curso podrán:

• Encender de forma segura el robot

- Identificar todos los componentes de la celda que son parte de la secuencia de encendido.
- Reconocer los componentes principales del robot.
- Identificar todas las consideraciones de seguridad relacionadas a la operación del equipo.
- Reconocer y restablecer las alarmas que puedan inhibir la operación del equipo.

• Recuperación después de fallas

- Restablecer alarmas de servo motores.
- Corregir errores de programación.

• Mover el robot de forma segura

- Restablecer alarmas de servo motores.
- Corregir errores de programación.

• Probar programas antes de producción

- Probar un programa utilizando el método de paso a paso, asegurando el funcionamiento correcto.

• Seleccionar y modificar la ejecución de un programa de teach pendant

- Seleccionar el programa de teach pendant.
- Editar los componentes de movimiento del programa.
- Ejecutar el programa de forma segura.

• Utilizar señales digitales del controlador

- Forzar y monitorear entradas y salidas digitales.
- Agregar instrucciones al programa que controlen entradas y salidas digitales o del Robot.

• Guardar/Cargar programas y archivos

- Establecer el dispositivo predeterminado de almacenamiento.
- Realizar mantenimiento de archivos; edición, borrado, respaldo, etc.

El programa de Operación del Robot Fanuc le **permitirá avanzar con mucho más facilidad** por los cursos avanzados

Consulte por nuestro curso para **Programación de Robots**

1.3 Contenido del curso

